HDC-2010型 测功机闭环控制器

操作手册

Dynamometer Controller Product Manuals

此说明书于2016年03月修订,如有修改,恕不另行通知。



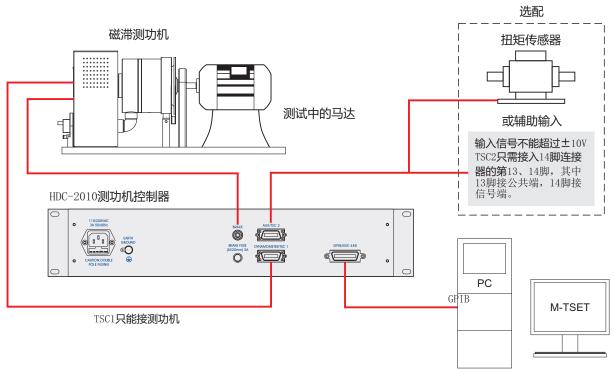


磁滞测功机系统安全使用说明及基本操作

一、系统配置

组成: HDC-2010型闭环控制器配套测功机,配套电脑,M-TEST 5.0软件,GPIB卡及GPIB线,配套夹具及联轴器(亦可客户自备)。

闭环测试系统连接方式如下图:



二、硬件使用

1. HDC-2010型闭环控制器

1.1 产品验收

- 1.12 请仔细确认包装箱内包含以下部件(如下图),如有缺失,请立即与我公司联系;
- 1.13 请仔细观察产品外观在运输过程中有无破损,如有破损,请立即与我公司联系。



HDC-2010测功机控制器



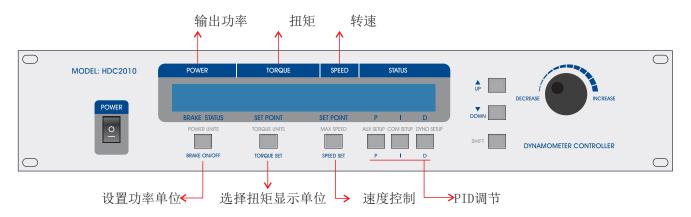
电源线

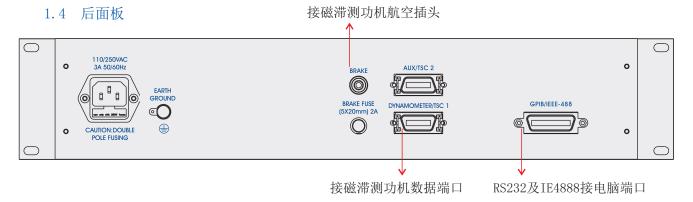
1.2 产品规格及参数

量程特性		
最大扭矩	10, 000	单位,±5VTSC1,±10VTSC2
最大转速	99, 999	rpm
	TSC1:	从10-100,000rpm范围内,精度达到读数的0.01% 量程的0.02%(±1mv) 量程的0.02%(±2mv)
电气特性		
保险丝(5×	20mm)	制动器: 2A 250V 电源: 3A 250V
功率需求		75VA
电压需求		110/250V
最大恒流输	出电压	30VDC
输入说明		
最大输入扭	矩	TSC1: ±5V TSC2: ±10V
使用环境		
工作温度		5−40 ℃
相对湿度		<80%
温度系数		两个通道在输入5V电压时,温度每变化1℃, 扭矩则变化其量程的0.004%

尺寸与真	重量
宽度	483mm
高度	89mm
进深	302mm
重量	4kg

1.3 前面板





1.5 按键说明

按 钮	操作	功能
POWER UNITS	按一下 SHIFT 再按此键	设置理想的功率显示单位, 按UP/DOWN选择单位,再按下SHIFT生效。
BRAKE ON/OFF	按一下	加载/停止加载
TORQUE UNITS	按一下 SHIFT 再按此键	设置理想的扭矩显示单位, 按UP/DOWN选择单位,再按下SHIFT生效。
TORQUE	按一下	旋转旋钮可以调节加载扭矩大小
SET	一直按住直到嘟 声响	切换成开环模式(BRAKE OFF 状态下)
MAX SPEED	按一下 SHIFT 再按此键	设置速度控制下的最大转速
SPEED SET	按一下	激活速度控制
AUX SETUP	按一下 SHIFT 再按此键	接辅助设备时的激活开关
Р	按一下	旋转旋钮可以调节P值
COM SETUP	按一下 SHIFT 再按此键	进入可调整GPIB地址,RS232接口波特率。以及LCD显示 亮度的调节。
Ι	按一下	旋转旋钮可以调节I值
DYNO SETUP	按一下 SHIFT 再按此键	由此进入可调整扭矩输入单位,最大功率,最大转速的设置。 以及速度编码器和报警装置的设置。
D	按一下	旋转旋钮可以调节D值

1.6 基本操作

1.61 设置MAX POWER, MAX SPEED, INPUT UNIT, MAX TORQUE。开机, 自动进入主菜单, 如图:



按一下SHIFT, 按DYNO SETUP效果图如下:



测功机闭环控制器系列 Dynamometer Controller

• 选择MAXPOWER,效果图如下:

POWER	TORQUE	SPEED		STATUS	
TSC1/TSC2 TSC1		MAX POWER 0.000 KILOWATTS			S
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	- 1	D

选择TSC1,根据连接的测功机设置最大功率。按 SHIFT 3次后生效,返回主菜单。 当功率超过MAXPOWER预设置时,会自动报警(ALARM ON)。

• 选择ENCODERS,效果图如下:

POWER	TORQUE	SPEED		STATUS	
TSC1/TSC2 TSC1	BITS 0000 BIT	SPEED 00000			
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	- 1	D

选择TSC1,60BIT,根据连接的测功机设置最大转速。按 SHIFT 2次后生效,并返回主菜单。当转速超过所设定的最大转速时,会自动报警(ALARM ON)。

• 选择DYNAMOMETER, 效果图如下:

POWER	TORQUE	SPEED		STATUS		
TSC1 XXXX	OFF	TSC2 XXXXX	F	ILTE OF	R F	
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	-1	D	

按下 SHIFT, 效果图如下:

POWER	TORQUE	SPEED	SI	ATUS	
TSC1 HD	INPUT UNITS XX.XX	MAX	TOR(E (XX
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	1	D

一直按TORQUE UNITS直到输入单位与接控制器TSC1端口测功机的单位一致,按3次SHIFT保存设置。

1.62 功率单位, 扭矩(显示)单位的设置

备注: 这里的 TORQUE UNITS 区别于之前设置的 INPUT UNITS, INPUT UNITS必须与所连接测功机的单位一致,而 TORQUE UNITS 可以根据客户需要自己设定。

• 选择功率单位

首先, 开机进入主菜单, 如图:

POWER	TORQUE	SPEED	STATUS	
0.000 XX OFF	000.0 XX.XX 0.000	0	00% 00%	00%
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	P I	D

按下 SHIFT ——按 POWER UNITS —— UP/DOWN 选择合适的单位。

POWER	TORQUE	SPEED		STATUS	
0.000⊳ XX XXX	000.0 XX.XX 0.000	0		VER U 00%	INITS 00%
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	1	D

按 SHIFT 保存。

• 选择扭矩显示单位

首先, 开机进入主菜单, 如图:

POWER	TORQUE	SPEED		STATUS	
0.000 XX OFF	000.0▶XX.XX 0.000	(00%	00%	00%
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	1	D

按下 SHIFT ——按 TORQUE UNITS —— UP/DOWN 选择合适的单位。

POWER	TORQUE	SPEED		STATUS	
0.000 XX XXX	000.0 ▶XX.XX 0.000	C	00%	UNI7	ΓS 00%
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	- 1	D

按 SHIFT 保存。

1.7 报警设置

1.71 进入主菜单——按 SHIFT ——按 DYNO SETUP —— 选中 ALARM —— 按三次 SHIFT, 效果图,如下:



按 COM SETUP 进行选择 (YES/NO) ——按2次 SHIFT 保存设置并返回主菜单。

1.72 功率报警

当实际测功机输出功率大于之前设置的最大功率 (MAX POWER), 出现报警, 如图:

POWER	TORQUE	SPEED		STATUS	
-OL-	000.0 XX.XX 0.000	0	00%	00%	00%
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	1	D

1.73 速度报警

当转速超出之前设置的最大转速 (MAX SPEED), 出现报警。

A: 如果速度介于最大转速的100%-120%之间,显示如图:

POWER	TORQUE	SPEED		STATUS	
0.000 XX ON	000.0 XX.XX 000.0	-OL- (00%	00%	00%
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	1	D

B: 当转速大于最大转速的120%,显示如图:

POWER	TORQUE	SPEED		STATUS	
**** OVER SPEED ALARM TSCX ****					
TORQUE=)	RPM=X XXXX				
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	1.0	D

遇此情况应立即关闭电机电源,停止测试,检查最大速度设置,确认电机规格是否与测功机匹配并重新设置 MAX SPEED。

1.74 扭矩报警

当扭矩超出之前设置的最大扭矩 (MAX TORQUE), 出现报警。

A: 如果扭矩介于最大扭矩的100%-120%之间,显示如图:

POWER	TORQUE	SPEED	STATUS		
0.000 XX ON	-OL- 0.000	0 0000 00%			00%
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	Р	- 1	D

B: 当扭矩大于最大扭矩的120%,显示如图:

		,				
POWER	TORQUE	SPEED	STATUS			
*** OVER TORQUE ALARM TSCX ***						
TORQUE=XXX.XX XX RPM=X XXXXX						
BRAKE STATUS	SET POINT	SET POINT	p			

遇此情况应立即关闭电机电源,停止测试,检查最大扭矩设置,确认电机规格是否与测功机匹配并重新设置 MAX TORQUE。

1.8 PID 调整

在手动测试方式中,可以尽量调大 P I 值,提高控制响应速度,D值影响不大。 (在用软件测试时必须通过软件依次调整)

1.9 扭矩控制测试

确认状态 BRAKE OFF —— 按 TORQUE SET ——用 UP/DOWN 及 INCREASE/DECREASE 调至 0



按 BRAKE ON —— 启动电机 —— 按下 TORQUE SET ——调节旋钮设置加载的扭矩值 —— 观察扭矩显示值(如果扭矩显示值达到控制值的时间过慢,调准 PID, 把 P、I 值调大)。

1.10 速度控制测试

确认 BRAKE OFF 状态 —— 按下 SHIFT ——按 MAX SPEED, 如图:



用 UP/DOWN 及 INCREASE/DECREASE 设置一个最大可控转速 —— 按 SHIFT 生效按下 SPEED SET ——用 UP/DOWN 及 INCREASE/DECREASE 调至刚才设置的MAX SPEED 值—— BRAKE ON ——启动电机 —— 按下 SPEED SET ——用 UP/DOWN 及 INCREASE/DECREASE 调至测试希望达到的转速。

1.11 开环控制方式

确认 BRAKE OFF 状态 —— 按 TORQUE SET 不放直到出现 OPEN LOOP —— BRAKE ON —— 用 UP/DOWN 及 INCREASE/DECREASE 调节适当的扭矩控制(开环模式下 PID 值不起任何作用。)

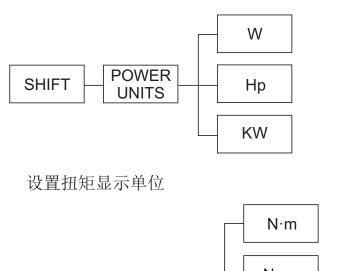
1.12 软件测试方式

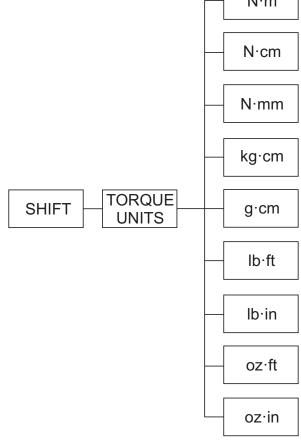
在软件说明中将详细介绍

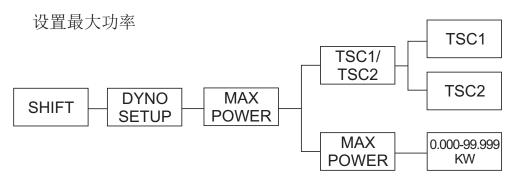
1.13 常用操作列举

设置功率单位

Dynamometer Controller







感谢您购买我公司的产品,如有疑问, 敬请按如下方式联系我们!





广东 东莞 樟木头 石新大兴路68号

NO.68, Daxing Rd., Zhang MuTou, Dong Guan, Guang Dong, China 523631 Tel: (+86) 769-82122666 Fax: (+86) 769-82122555

www.china-tension.com

info@zhanglijidian.cn

此说明书于2016年03月修订,如有修改,恕不另行通知。